

\* NOTICES \*

JPO and NCIPi are not responsible for any damages caused by the use of this translation.

- 1.This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely.
- 2.\*\*\*\* shows the word which can not be translated.
- 3.In the drawings, any words are not translated.

---

DETAILED DESCRIPTION

---

[Detailed Description of the Invention]

[0001]

[Field of the Invention] This invention relates to the geometry of the shaft applied to a universal joint, and a yoke.

[0002]

[Description of the Prior Art] In the geometry of the shaft in the conventional, for example, steering, fastener, and a yoke, after making a shaft slide to shaft orientations and inserting it into a yoke, there are some which combine a yoke and a shaft in total about the bolt made to insert in a yoke in the direction of a path.

[0003] Moreover, as shown in drawing 5, there is also geometry of the shaft which is made to slide a shaft 71 in the direction of a path from an axial right angle to a yoke 72, and inserts it into a yoke 72, and a yoke.

[0004] However, in the latter geometry, an operator needs to hold the fitting condition of a shaft 71 and a yoke 72, and there is a problem that workability is bad until it binds this bolt tight since a clamping bolt (not shown) is made to insert in the boltholes 73 and 75 of a yoke 72 after carrying out fitting of the shaft 71 into a yoke 72.

[0005] Moreover, there is also a possibility of the axis of a shaft 71 and a yoke 72 shifting, or inclining by the time it binds a bolt tight.

[0006]

[Problem(s) to be Solved by the Invention] Then, the object of this invention has good workability and it is to offer the geometry of the shaft in which exact attachment is possible, and a yoke.

[0007]

[Means for Solving the Problem] In order to attain the above-mentioned object, the shaft of invention of claim 1, and the geometry of a yoke The yoke which has the axial insertion section and the pin receptacle section of the cross-section the configuration of U characters in which direction one side of a path is carrying out opening, It is the geometry of a shaft and a yoke equipped with the shaft inserted in the above-mentioned axial insertion section. It tapers off toward a pars basilaris ossis occipitalis from the direction opening side of a path, it has become a configuration, the bending vadum which has bent from the path to shaft orientations is formed in the paries medialis orbitae of the above-mentioned axial insertion section, and the above-mentioned shaft is characterized by having the projection which fits into the above-mentioned bending vadum.

[0008] In this invention, a shaft is inserted in the direction of a path from opening of direction one side of a path of the axial insertion section of a yoke so that the projection of a shaft may fit into the bending vadum of the paries medialis orbitae of the axial insertion section. When the projection of a shaft is guided from a path along with the bending vadum at shaft orientations and the projection of a shaft is guided even at the head of shaft orientations of the bending vadum at this time, the location of the shaft in axial insertion circles is decided, and it stops escaping from a shaft in the direction of a path from a yoke.

[0009] Therefore, according to this invention, it becomes unnecessary for an operator to hold the fitting condition of a shaft and a yoke by hand, and workability becomes good until it binds a yoke tight with a bolt. Moreover, a possibility of the axis of a shaft and a yoke shifting or inclining by the time it binds a bolt tight also disappears. Therefore, workability is good and can realize geometry of the shaft in which exact attachment is possible, and a yoke.

[0010]

[Embodiment of the Invention] Hereafter, the gestalt of implementation of a graphic display explains this invention to a detail.

[0011] The gestalt of operation of the shaft of this invention and the geometry of a yoke is shown in drawing 1. The gestalt of this operation is equipped with the yoke 3 which has the axial insertion section 1 and the pin receptacle section 2 of the cross-section abbreviation configuration for U characters in which direction one side of a path is carrying out opening, and the shaft 5 inserted in this axial insertion section 1 as shown in drawing 2 (A) and (B).

[0012] The axial insertion section 1 has the bending vadium 8 and 10 of the shape of an abbreviation sector formed in both the paries medialis orbitae 6 and 7. These bending vadium 8 and 10 tapers off toward a pars basilaris ossis occipitalis 11 from the direction opening side of a path, has become a configuration, and has bent from the path to shaft orientations.

[0013] On the other hand, as shown in drawing 3 (A) and (B), the shaft 5 has become cross-section abbreviation ellipse-like, and has the up-and-down convex surfaces 5A and 5B and the flat sides 5C and 5D on either side. Moreover, this shaft 5 has projections 13 and 15 in the center of abbreviation of the flat sides 5C and 5D on either side. As shown in drawing 1, these projections 13 and 15 fitted in to the points 8A and 10A of the bending vadium 8 and 10 of the axial insertion section 1, and have achieved the duty it is made for a shaft 5 not to move to the direction of a path, and shaft orientations to the axial insertion section 1.

[0014] Next, with reference to drawing 4, the situation when inserting the shaft 5 of the above-mentioned operation gestalt in a yoke 3 is explained. This shaft 5 is inserted in the direction of a path toward a pars basilaris ossis occipitalis 11 from the opening side of a shaft 5 so that the projections 13 and 15 of the both sides of a shaft 5 may fit into the vadium 8 and 10 of the axial insertion section 1. At this time, the projections 13 and 15 of a shaft 5 are smoothly guided by the above-mentioned vadium 8 and 10 toward the points 8A and 10A at the head of shaft orientations, and a location becomes settled by reaching Points 8A and 10A, as eventually shown in drawing 1. Then, by inserting a bolt (not shown) in the bolthole 20 of a yoke 3, and performing bolting, the direction slot 21 of a path of a shaft 5 is made to carry out fitting of the above-mentioned bolt, and the shaft-orientations omission of a shaft 5 is thoroughly prevented at the same time it binds a shaft 5 tight in a yoke 3.

[0015] Thus, with this operation gestalt, it is tacking carried out of the shaft 5 to a yoke 3 by it before bolt conclusion at the same time a shaft 5 is guided by the bending vadium 8 and 10 formed in the axial insertion section 1 in the predetermined location in a yoke 3. Therefore, according to this operation gestalt, it becomes unnecessary for an operator to hold the fitting condition of a shaft 5 and a yoke 3 by hand, and workability becomes good until it binds a yoke 3 tight with a bolt. Moreover, a possibility of the axis of a shaft 5 and a yoke 3 shifting, or inclining by the time it binds a bolt tight also disappears. Therefore, workability is good and can realize geometry of the shaft in which exact attachment is possible, and a yoke.

[0016]

[Effect of the Invention] So that clearly as mentioned above, the shaft of this invention, and the geometry of a yoke The yoke which has the axial insertion section and the pin receptacle section of the cross-section the configuration of U characters in which direction one side of a path is carrying out opening, It is the geometry of a shaft and a yoke equipped with the shaft inserted in the above-mentioned axial insertion section. It tapers off toward a pars basilaris ossis occipitalis from the direction opening side of a path, it has become a configuration, the bending vadium which has bent from the path to shaft orientations is formed in the paries medialis orbitae of the above-mentioned axial insertion section, and the above-mentioned shaft has the projection which fits into the above-mentioned bending

vadum.

[0017] In this invention, it can tacking do of the shaft to a yoke before bolt conclusion by it at the same time a shaft is guided by the bending vadum formed in the axial insertion section in the predetermined location in a yoke. Therefore, according to this invention, it becomes unnecessary for an operator to hold the fitting condition of a shaft and a yoke by hand, and workability becomes good until it binds a yoke tight with a bolt. Moreover, a possibility of the axis of a shaft and a yoke shifting or inclining by the time it binds a bolt tight also disappears. Therefore, workability is good and can realize geometry of the shaft in which exact attachment is possible, and a yoke.

---

[Translation done.]

\* NOTICES \*

JPO and NCIPi are not responsible for any damages caused by the use of this translation.

1. This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely.
2. \*\*\*\* shows the word which can not be translated.
3. In the drawings, any words are not translated.

---

DESCRIPTION OF DRAWINGS

---

[Brief Description of the Drawings]

[Drawing 1] It is the fragmentary sectional view showing the gestalt of operation of the shaft of this invention, and the geometry of a yoke.

[Drawing 2] Drawing 2 (A) is half section drawing of the yoke of the above-mentioned operation gestalt, and drawing 2 (B) is drawing showing signs that the above-mentioned yoke was seen from shaft-orientations back.

[Drawing 3] Drawing 3 (A) is the front view of the shaft of the above-mentioned operation gestalt, and drawing 3 (B) is the side elevation of the above-mentioned shaft.

[Drawing 4] It is drawing showing signs that the shaft of the above-mentioned operation gestalt is inserted in a yoke.

[Drawing 5] It is a perspective view explaining the conventional shaft and the geometry of a yoke.

[Description of Notations]

1 [ -- 6 A shaft, 7 / -- 8 The paries medialis orbitae, 10 / -- The bending vadum, 8A, 10A / -- A point, 11 / -- 13 A pars basilaris ossis occipitalis, 15 / -- Projection. ] -- The axial insertion section, 2 -- The pin receptacle section, 3 -- A yoke, 5

---

[Translation done.]

**\* NOTICES \***

JPO and NCIPi are not responsible for any damages caused by the use of this translation.

- 1.This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely.
- 2.\*\*\*\* shows the word which can not be translated.
- 3.In the drawings, any words are not translated.

---

**CLAIMS**

---

**[Claim(s)]**

**[Claim 1]** The yoke which has the axial insertion section and the pin receptacle section of the cross-section the configuration of U characters in which direction one side of a path is carrying out opening, It is the geometry of a shaft and a yoke equipped with the shaft inserted in the above-mentioned axial insertion section. It is the geometry of a shaft and a yoke which it tapers off toward a pars basilaris ossis occipitalis from the direction opening side of a path, it has become a configuration, and the bending vadium which has bent from the path to shaft orientations is formed in the paries medialis orbitae of the above-mentioned axial insertion section, and is characterized by the above-mentioned shaft having the projection which fits into the above-mentioned bending vadium.

---

**[Translation done.]**

**COUPLING STRUCTURE OF SHAFT AND YOKE**

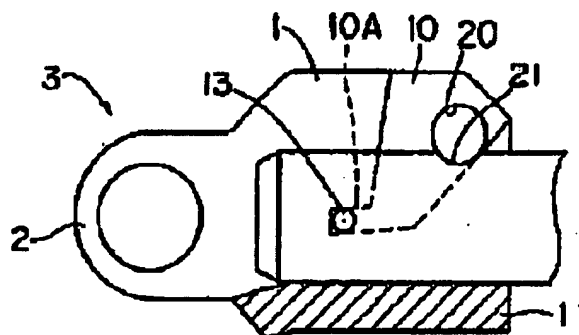
**Patent number:** JP2000297823  
**Publication date:** 2000-10-24  
**Inventor:** KAMIKAWA KAZUE; AOTA KENICHI  
**Applicant:** KOYO SEIKO CO LTD  
**Classification:**  
- **International:** F16D1/06  
- **European:**  
**Application number:** JP19990106186 19990414  
**Priority number(s):**

**Report a data error here**

**Abstract of JP2000297823**

**PROBLEM TO BE SOLVED:** To enable exact assembling with excellent workability.

**SOLUTION:** In a coupling structure of this shaft and yoke 3, an inside wall of a shaft inserting part 1 of the yoke 3 is tapered from a radial opening side toward a bottom part 11 and a bent shallow groove 10 bent from a radial direction in an axial direction is formed. The shaft has a projection 13 fitted into the bent shallow groove 10. In this structure, the shaft is guided to a prescribed position within the yoke 3 by the bent shallow groove 10 formed on the shaft inserting part 1, and at the same time, the shaft can be temporarily fastened on the yoke 3 till tightening of bolts.



Data supplied from the esp@cenet database - Patent Abstracts of Japan

(19) 日本国特許庁 (J P)

(12) 公開特許公報 (A)

(11) 特許出願公開番号  
特開2000-297823  
(P2000-297823A)

(43) 公開日 平成12年10月24日 (2000. 10. 24)

(51) Int.Cl.  
F 1 6 D 1/06

識別記号

F I  
F 1 6 D 1/06

マークシート (参考)  
S

審査請求 未請求 請求項の数 1 O L (全 3 頁)

(21) 出願番号 特願平11-106186

(22) 出願日 平成11年4月14日 (1999. 4. 14)

(71) 出願人 000001247

光洋精工株式会社

大阪府大阪市中央区南船場3丁目5番8号

(72) 発明者 上川 多恵

大阪府大阪市中央区南船場3丁目5番8号

光洋精工株式会社内

(72) 発明者 青田 健一

大阪府大阪市中央区南船場3丁目5番8号

光洋精工株式会社内

(74) 代理人 100062144

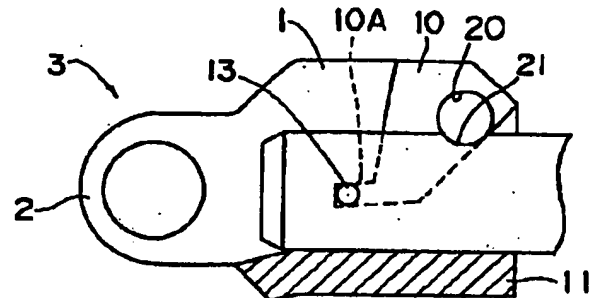
弁理士 青山 葆 (外1名)

(54) 【発明の名称】 軸とヨークの結合構造

(57) 【要約】

【課題】 作業性が良く、正確な組み付けが可能な軸とヨークの結合構造を提供する。

【解決手段】 この軸とヨークの結合構造は、ヨーク3の軸挿入部1の内側壁6, 7に、径方向開口側から底部11に向かって先細り形状になっていて、径方向から軸方向に折れ曲がっている折曲浅溝8, 10が形成されている。一方、軸5は、折曲浅溝8, 10に嵌り込む突起13, 15を有している。この構造では、軸挿入部1に形成した折曲浅溝8, 10によって、軸5がヨーク3内の所定位置に案内されると同時に、ボルト締結までの間、軸5をヨーク3に仮止めできる。



**【特許請求の範囲】**

**【請求項1】** 径方向片側が開口している断面U字形の軸挿入部とピン受け部とを有するヨークと、上記軸挿入部に挿入された軸とを備える軸とヨークの結合構造であって、

上記軸挿入部の内側壁に、径方向開口側から底部に向かって先細り形状になっていて、径方向から軸方向に折れ曲がっている折曲浅溝が形成されており、上記軸は、上記折曲浅溝に嵌り込む突起を有していることを特徴とする軸とヨークの結合構造。

**【発明の詳細な説明】****【0001】**

**【発明の属する技術分野】** この発明は、自在継手に適用される軸とヨークの結合構造に関する。

**【0002】**

**【従来の技術】** 従来、たとえば、ステアリングジョイントにおける軸とヨークの結合構造では、軸を軸方向にスライドさせてヨーク内に挿入してから、ヨークに径方向に挿通させたボルトを締めて、ヨークと軸を結合させるものがある。

**【0003】** また、図5に示すように、軸71をヨーク72に対して軸直角方向から径方向にスライドさせてヨーク72内に挿入する軸とヨークの結合構造もある。

**【0004】** ところが、後者の結合構造では、軸71をヨーク72内に嵌合させた後で、ヨーク72のボルト孔73、75に締め付けボルト(図示せず)を挿通させるから、このボルトを締め付けるまで、作業者が軸71とヨーク72との嵌合状態を保持しておく必要があり、作業性が悪いという問題がある。

**【0005】** また、ボルトを締め付けるまでの間に、軸71とヨーク72の軸芯がずれたり傾いたりする恐れもある。

**【0006】**

**【発明が解決しようとする課題】** そこで、この発明の目的は、作業性が良く、正確な組み付けが可能な軸とヨークの結合構造を提供することにある。

**【0007】**

**【課題を解決するための手段】** 上記目的を達成するため、請求項1の発明の軸とヨークの結合構造は、径方向片側が開口している断面U字形の軸挿入部とピン受け部とを有するヨークと、上記軸挿入部に挿入された軸とを備える軸とヨークの結合構造であって、上記軸挿入部の内側壁に、径方向開口側から底部に向かって先細り形状になっていて、径方向から軸方向に折れ曲がっている折曲浅溝が形成されており、上記軸は、上記折曲浅溝に嵌り込む突起を有していることを特徴としている。

**【0008】** この発明では、軸の突起が軸挿入部の内側壁の折曲浅溝に嵌まり込むように、軸をヨークの軸挿入部の径方向片側の開口から径方向に挿入する。このとき、軸の突起が折曲浅溝に沿って径方向から軸方向に案

内され、軸の突起が折曲浅溝の軸方向先端にまで案内されたときに、軸挿入部内の軸の位置が決まり、軸はヨークから径方向に抜けなくなる。

**【0009】** したがって、この発明によれば、ヨークをボルトで締め付けるまで、作業者が軸とヨークとの嵌合状態を手で保持しておく必要がなくなり、作業性が良くなる。また、ボルトを締め付けるまでの間に、軸とヨークの軸芯がずれたり傾いたりする恐れもなくなる。したがって、作業性が良く、正確な組み付けが可能な軸とヨークの結合構造を実現できる。

**【0010】**

**【発明の実施の形態】** 以下、この発明を図示の実施の形態により詳細に説明する。

**【0011】** 図1に、この発明の軸とヨークの結合構造の実施の形態を示す。この実施の形態は、図2(A)、(B)に示すように、径方向片側が開口している断面略U字形の軸挿入部1とピン受け部2とを有するヨーク3と、この軸挿入部1に挿入された軸5とを備える。

**【0012】** 軸挿入部1は、その両内側壁6、7に形成された略扇形状の折曲浅溝8、10を有している。この折曲浅溝8、10は、径方向開口側から底部11に向かって先細り形状になっていて、径方向から軸方向に折れ曲がっている。

**【0013】** 一方、図3(A)、(B)に示すように、軸5は、断面略小判形状になっていて、上下の凸曲面5A、5Bと左右の平坦面5C、5Dを有する。また、この軸5は、左右の平坦面5C、5Dの略中央に突起13、15を有している。この突起13、15は、図1に示すように、軸挿入部1の折曲浅溝8、10の先端部8A、10Aまで嵌まり込んで、軸5が軸挿入部1に対して径方向および軸方向に移動しないようにする役目を果たしている。

**【0014】** 次に、図4を参照して、上記実施形態の軸5をヨーク3に嵌め込むときの様子を説明する。この軸5は、軸5の両側の突起13、15が軸挿入部1の浅溝8、10に嵌るように、軸5の開口側から底部11に向かって径方向に差し込まれる。このとき、軸5の突起13と15は、上記浅溝8と10によって、軸方向先端の先端部8A、10Aに向かって滑らかに案内され、最終的に図1に示すように先端部8A、10Aに到達することで位置が定まる。その後、ヨーク3のボルト孔20にボルト(図示せず)を挿入してボルト締めを行うことで、ヨーク3で軸5を締め付けると同時に、軸5の径方向溝21に上記ボルトを嵌合させて、軸5の軸方向抜けを完全に防ぐ。

**【0015】** このように、この実施形態では、軸挿入部1に形成した折曲浅溝8、10によって、軸5がヨーク3内の所定位置に案内されると同時に、ボルト締結までの間、軸5がヨーク3に仮止めされる。したがって、この実施形態によれば、ヨーク3をボルトで締め付けるま

10

20

30

40

50



で、作業者が軸 5 とヨーク 3 との嵌合状態を手で保持しておく必要がなくなり、作業性が良くなる。また、ボルトを締め付けるまでの間に、軸 5 とヨーク 3 の軸芯がずれたり傾いたりする恐れもなくなる。したがって、作業性が良く、正確な組み付けが可能な軸とヨークの結合構造を実現できる。

#### 【0016】

【発明の効果】以上より明らかなように、この発明の軸とヨークの結合構造は、径方向片側が開口している断面 U 字形の軸挿入部とピン受け部とを有するヨークと、  
10 上記軸挿入部に挿入された軸とを備える軸とヨークの結合構造であって、上記軸挿入部の内側壁に、径方向開口側から底部に向かって先細り形状になっていて、径方向から軸方向に折れ曲がっている折曲浅溝が形成されており、上記軸は、上記折曲浅溝に嵌り込む突起を有している。

【0017】この発明では、軸挿入部に形成した折曲浅溝によって、軸がヨーク内の所定位置に案内されると同時に、ボルト締結までの間、軸がヨークに仮止めでき  
20 る。したがって、この発明によれば、ヨークをボルトで締め付けるまで、作業者が軸とヨークとの嵌合状態を手

で保持しておく必要がなくなり、作業性が良くなる。また、ボルトを締め付けるまでの間に、軸とヨークの軸芯がずれたり傾いたりする恐れもなくなる。したがって、作業性が良く、正確な組み付けが可能な軸とヨークの結合構造を実現できる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図 1】 この発明の軸とヨークの結合構造の実施の形態を示す部分断面図である。

【図 2】 図 2 (A) は上記実施形態のヨークの半断面図であり、図 2 (B) は上記ヨークを軸方向後方から見た様子を示す図である。

【図 3】 図 3 (A) は上記実施形態の軸の正面図であり、図 3 (B) は上記軸の側面図である。

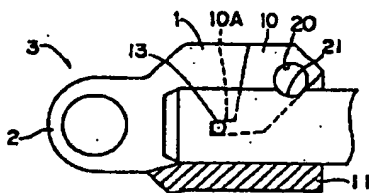
【図 4】 上記実施形態の軸をヨークに挿入する様子を示す図である。

【図 5】 従来の軸とヨークの結合構造を説明する斜視図である。

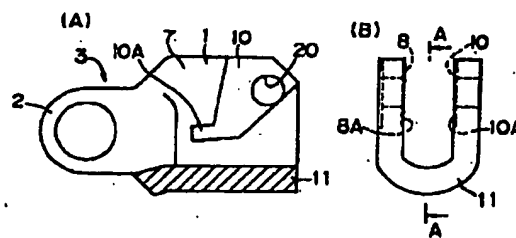
#### 【符号の説明】

1…軸挿入部、2…ピン受け部、3…ヨーク、5…軸、  
6, 7…内側壁、8, 10…折曲浅溝、8A, 10A…先端部、11…底部、13, 15…突起。

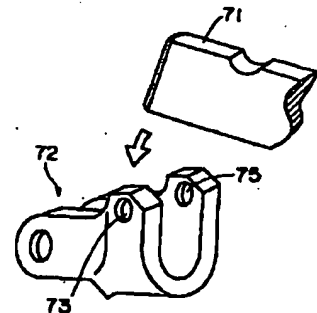
【図 1】



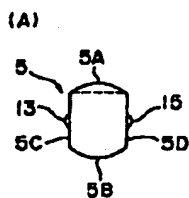
【図 2】



【図 5】



【図 3】



【図 4】

